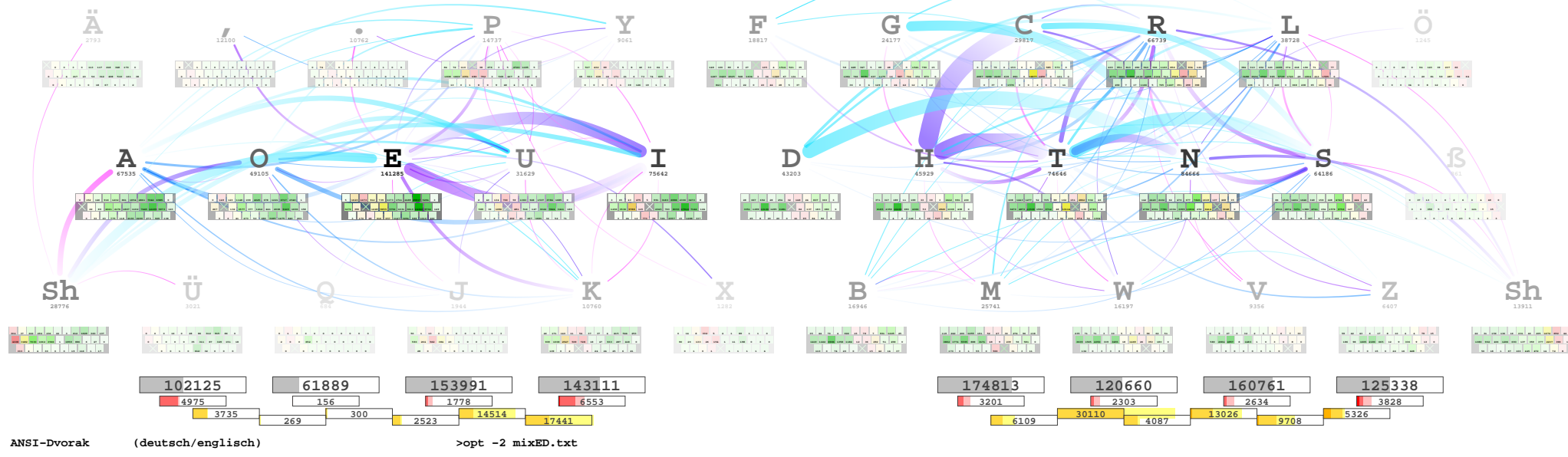


Dvorak-Typ-2 (deutsch/englisch) >opt -2 mixED.txt

|                       |                            |       |           |
|-----------------------|----------------------------|-------|-----------|
| 299.074 Gesamtaufwand | 202.636 Lageaufwand        | links | rechts    |
| 2.849 Kollisionen     | 14.808 Shift-Kollisionen   | ob    | 4.8 14.8  |
| 70.023 Handwechsel    | 27.531 Shift-Handwechsel   | mi    | 35.0 32.9 |
| 1.408 Ein-/Auswärts   | --- IndirKollision         | un    | 4.5 7.9   |
| 12.482 benachbart     | 15.375 Shift-benachbart    | sum   | 44.3 55.7 |
| 9.8 6.0 14.8 13.7     | --- -- 16.8 10.8 16.2 12.0 | Sh    | 2.8 1.3   |

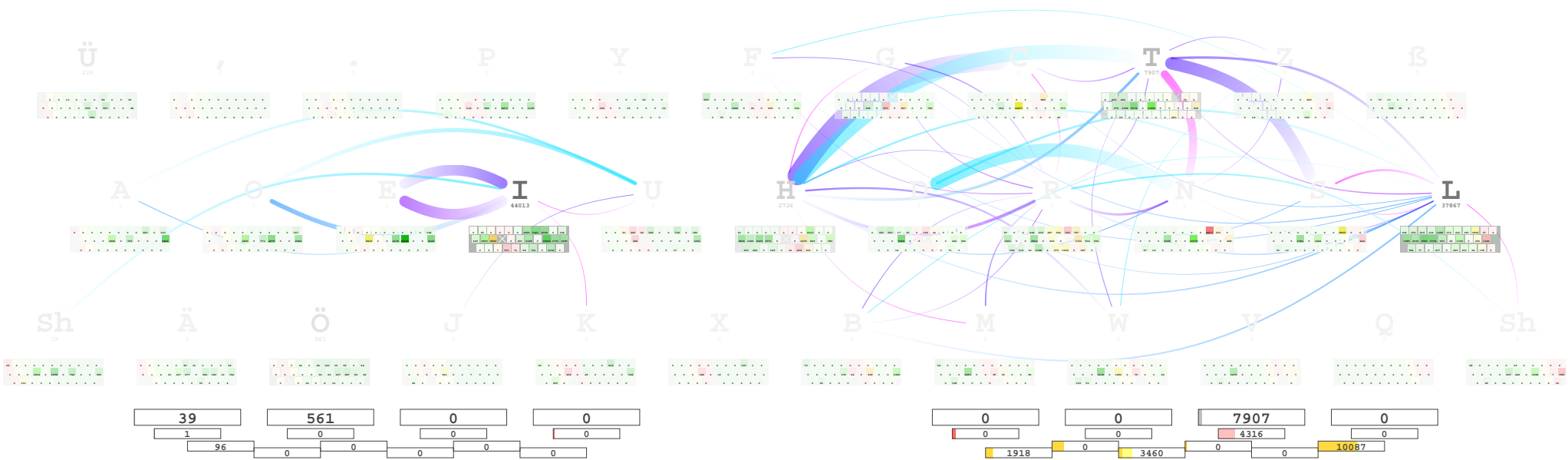
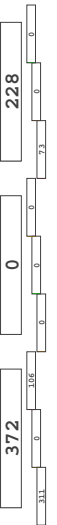
ü,.py fgctzß  
aoeliu hñrñsl  
äöjkk bmmvwq



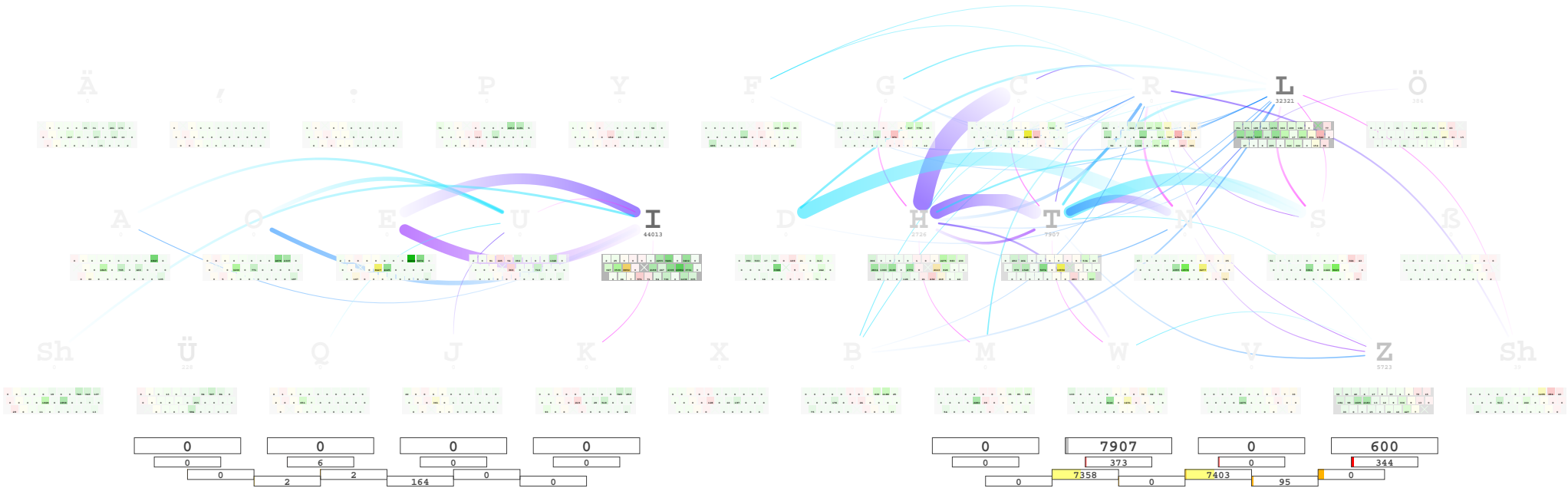
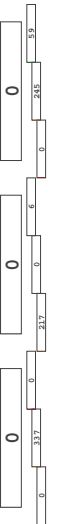
ANSI-Dvorak (deutsch/englisch) >opt -2 mixED.txt

|                       |                            |       |           |
|-----------------------|----------------------------|-------|-----------|
| 299.177 Gesamtaufwand | 212.876 Lageaufwand        | links | rechts    |
| 2.404 Kollisionen     | 14.841 Shift-Kollisionen   | ob    | 4.7 17.2  |
| 69.713 Handwechsel    | 28.031 Shift-Handwechsel   | mi    | 35.0 30.1 |
| 1.571 Ein-/Auswärts   | --- IndirKollision         | un    | 4.5 8.5   |
| 12.274 benachbart     | 18.190 Shift-benachbart    | sum   | 44.2 55.8 |
| 9.8 5.9 14.8 13.7     | --- -- 16.8 11.6 15.4 12.0 | Sh    | 2.8 1.3   |

ä,.py fgcriö  
aoeui dhtnsß  
üjkk bmmvwz



Dvorak-Typ-2 (deutsch/englisch) diff



ANSI-Dvorak (deutsch/englisch) diff

